POSITIONER

1ポイント位置決めカウンタ

OP-01_{series}

- 汎用ACインダクションモータ対応の 高精度1軸1ポイント位置決めカウンタ。
- ●OP-01シリーズは汎用ACインダクション モータ用1軸1ポイント位置決めカウンタ。 MUTOH独自のきめ細かなソフトによりクローズドループでコントロールを行ない、サーボの代用として充分に使用できます。
- ●インバータ等の利用により高速/低速の2段 設定が可能で、オーバーラン量も自動読取り/ 自動補正でき、高精度な位置決めを実現。停 止精度範囲も設定可能で、その範囲外に停止 した場合もリトライ動作で補正機能が働き、範 囲内に入るようコントロールします。
- ●オペレーションパネルもシンプルで操作性は 抜群。目標値データは外部より16ポイントを メモリーでき、パソコンやシーケンサからデー タを受けられるBCD入力機能付きも用意。 角度制御も可能で、一般産業機械のあらゆる 制御に最適な1ポイント位置決めカウンタです。

■OP-01シリーズ(OP-01/OP-02/OP-03)の主な仕様

測長±99999/角度±360.00
7セグメントLED(赤色)/文字高さ15mm
測長0.001・0.01・0.1・1mm/角度1・5・10分
1テイ倍時10kHz/4テイ倍時7.5kHz
DC12V/200mA 適応エンコーダはA、B2相のオープンコレクタ/電圧出力方式とも可能
AC100V±10%(50/60Hz)
40VA
260 (W) × 110 (H) × 202 (D) mm
3.9kg
2m(プラグ付)
0~45°C
-20~80°C
ニッカド電池(自動充電式)
49m/s²(5G)で30分
耐久294m/s²(30G) X·Y·Z各方向3回

クローズドループ方式でつねに目標値と現在値を認識し、オーバーラン補正量も自動入力・自動更新する独 自の自己学習機能を内蔵。シンプルなシステム構成で高精度位置決めが可能です。

Positioner Positioner

1軸1ポイント位置決めカウンタ



Positioner

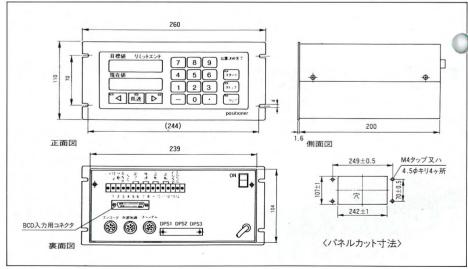
OP-03

1軸1ポイント位置決めカウンタ(英文仕様)

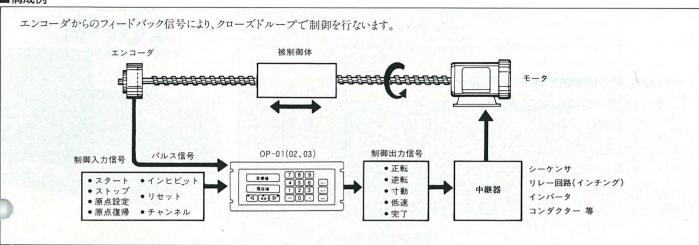


受注生産品

■ OP-01シリーズ外形寸法図(BCD入力用コネクタはOP-02のみ装備)



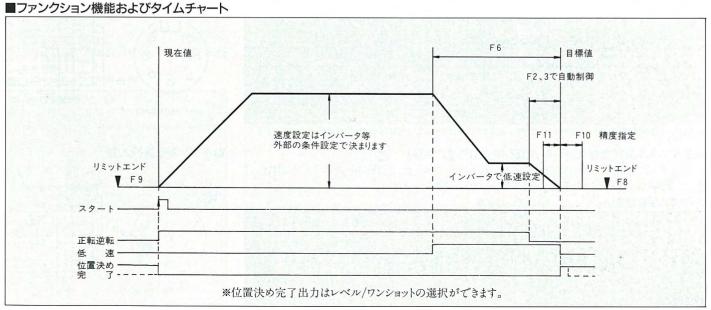
■構成例



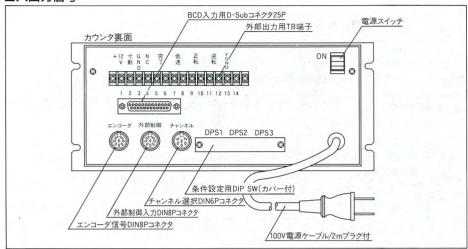
■ファンクションデータの設定

機械のスムーズな運転と精度を維持するため、さまざまなファンクション機能が装備されています。

FUN No.	機能	内			
1	プリセット値	カウンタの現在値を修正します。			
2	乗 数 演 算 値	設定範囲0.001~50.000 移動量にこの乗数が掛かります。 ミリ→インチ、寸などの換算または移動距離に対するエンコーダパルス数の演算に利用できます。			
3	正転方向オーバーラン補正量	フェーン・フェー・ファー・ファー・ファー・ファー・ファー・ファー・ファー・ファー・ファー・ファ			
4	逆転方向オーバーラン補正量	正転/逆転方向それぞれについて、モータに対して停止信号を出してからモータが完全に止まるまでの距離が登録されます。 			
5	Uターン距離指定	機械のバックラッシュを取る方向でつねに位置決めさせる場合に、Uターン距離を指定します。			
6	減 速 距 離	低速位置決めの減速走行領域を設定します。			
7	歯幅補正量	ノコギリ等のアサリ幅を指定します。			
8	正転方向リミット値	ンコリン 1 を売ウ佐田は別 F は 1 2000とで、各座はは見し売ウ当は 24 24 24 27 27 27 27 27 27 27 27 27 27 27 27 27			
9	逆転方向リミット値	ソフトリミットの設定範囲は測長時±99998まで。角度時は最小設定単位の1パルス手前まで設定可能です。 			
10	+方向位置決めOK範囲				
11	一方向位置決めOK範囲	√位置決め精度に±の幅を持たせる場合に指定。機械が停止した結果がこの設定範囲から外れた場合、リトライ動作になり │			
13	原点位置設定	任意の位置を原点として登録できます。			
14	1. エンコーダの極性指定	定、2. 自動インヒビットON/OFF、3. 減速乗数設定/低速領域の高速指定、4. 位置決め完了信号選択ワンショット/レベル			



■入出力信号



■エンコーダ用コネクタ

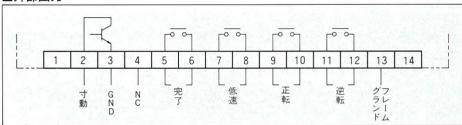
ピン配列



ケーブル側より見た図

ピンNo.	信号名
1	B相
5	A相
6	+12V
7	0V
8	シールド

■外部出力



■制御出力信号

Œ	転(接	点	出	カ)	モータの正回転方向指令(+カウント)
逆	転(接	点	出	カ)	モータの逆回転方向指令(ーカウント)
低	速(接	点	出	カ)	減速領域到着指令
完	了(接	点	出	力)	位置決め停止確認後に出力
寸	動(オー	-プン	コレ	クタ)	モータのインチング動作タイミング指令

■外部制御入力

			_		
制	御入	力信	号	ピンNo.	機能
ス	9	-	ŀ	1	位置決め動作を開始します
ス	ŀ	ッ	プ	2	位置決め動作を中断します
プ	リセ	ッ	۲	3	ファンクション1に設定されている値に現在値を修正します
原	点	設	定	4	現在値をファンクション13で指定した値に修正します
1	シヒ	ビッ	١	5	カウント動作を禁止します
原	点	復	帰	6	ファンクション13で指定した位置に機械が復帰します
IJ	セ	ッ	۲	7	現在値を0リセットします

※入力は無電圧接点またはオープンコレクタで100ms以上のワンショットにしてください。(インヒビットはレベル入力です)

■チャンネル選択機能(OP-01/OP-02/OP-03 共通)

目標値をチャンネル選択信号(4bit16進)で0~15の最大16チャンネルまで記憶が可能。チャンネルの切替はシーケンサ、デジスイッチで行なえます。頻繁に利用するデータを記憶させると便利です。

チャンネル選択信号(バイナリーコード)○:ONの状態

チャンネルNo.	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
CH1		0		0		0		0		0		0		0		0
CH2			0	0			0	0			0	0			0	0
CH4					0	0	0	0					0	0	0	0
CH8									0	0	0	0	0	0	0	0

■接点出力仕様

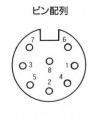
-12/11/12/20 - 13/	
リレーメーカー名	オムロン
型式名	G6B
接点容量	AC250V•2A DC30V•2A
接点構成	A接点
接点動作時間	Max 10ms

■寸動出力仕様

出力形	態	オープンコレクタ
耐	圧	DC30V·50mA

※寸動出力はインチング位置決め方式の場合のみ必要な機能です。

■制御入力信号(DIN8Pコネクタ)

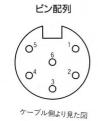


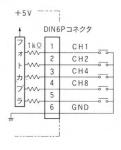


+12V ---

ケーブル側より見た図

■チャンネル選択入力





Positioner BCD入力位置決めカウンタ

OP-01をベースに、目標値をBCDコードで外部より入力できる機能を持たせた機種です。パソ コン、シーケンサ、デジスイッチなどの外部機器から操作が行なえます。

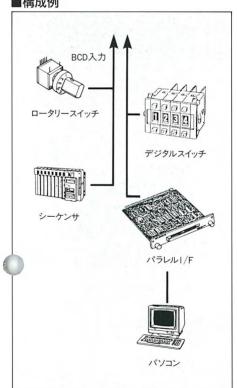


■OP-02仕様

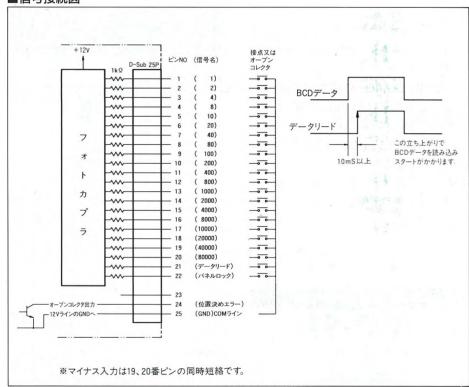
位置決めデータ	5桁のBCD入力形式
設 定 範 囲	-39999~99999
入力信号レベル	無電圧入力とし有接点または無接点でもOKです
位置決めエラー出力	自動位置決め時に位置決めエラーが発生すると位置決めエラー信号を送出します。
位置決め開始指令	データリード信号により位置決めを開始します
パネルロック信号	ONにするとパネルスイッチがすべて動作禁止にできます

※他の基本的な仕様はOP-01と同様です。P.8をご参照ください。

■構成例



■信号接続図



■OPシリーズ使用事例

